

## De verschillen op een rij

	Faseverschuiving	Pulsloop- tijdmeting (deterministisch)	Pulsloop- tijdmeting (statisch)	Triangulatie- meting	Optisch lineaire meetsensor	Ultrasone sensor	Magneet resistief
<b>Reikwijdte</b>	150 mm – 300 m	200 mm – 1200 m	200 mm – 20 m	20 mm – 1 m	0 – 10.000 m	10 mm – 6 m	0 – 1.700 m
<b>Reproduceer- baarheid</b>	0,5 – 1 mm	tot 5 mm	0,5 – 1 mm	vanaf 0,06 µm	0,1 – 1 mm	0,15%	< 300 µm
<b>Nauwkeurigheid</b>	1 – 3 mm	3 – 10 mm	3 – 10 mm	0,002 – 1 mm	0,5 – 1 mm	2%	1 mm
<b>Resolutie</b>	0,05 mm	1 mm	0,1 mm	> 0,02 µm	0,1 mm	16Bit boven meetbereik	100 µm
<b>Remissiebereik</b>	reflector/tastend	reflector/tastend	reflector/tastend	relatief onafhankelijk	barcodeband	onafhankelijk	onafhankelijk
<b>Aanspreek- tijd/ schakelfrequentie</b>	tot 2 kHz	tot 1 kHz	25 – 250 kHz	ca. 1-2 kHz	~ 200 Hz	ca. 100-1000 Hz	0,8 ms
<b>Verplaatsings- snelheid</b>	tot 10 m/s	> aanspreek- tijd	> aanspreek- tijd	> aanspreek- tijd	tot 10 m/s	> aanspreek- tijd	tot 6,6 m/s
<b>Temperatuur- afhankelijkheid</b>	zeer gering	zeer gering	zeer gering	gering	gering	groot bij snelle temperatuur- wisseling	gering
<b>Opmerkingen</b>	Bij grote afstanden is een grote reflector nodig. Optisch principe.	Hoge functie- reserve. Invloed van glanzende oppervlakken. Optisch principe.	Invloed van glanzende oppervlakken. Optisch principe.	Extreem hoge nauwkeurigheid bij kleine reikwijdten. Optisch principe.	Onafhankelijk van omgevings- factoren. Optisch principe.	Ongevoelig voor vervuiling. Wel invloed van omgeving, zoals temperatuur en luchtvochtigheid.	Ongevoelig voor vervuiling. Gevoelig voor magnetisme.